

# WS 2010/11 Geometrie 1 LB Blatt 08 Klausuraufgaben

Notiztitel

10.12.2010

116  $\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{z} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Punkte  $A(\vec{a}), C(\vec{c}), X(\vec{x})$  eigentlich;  $B(\vec{b}), Z(\vec{z})$  Fernpunkte

a)  $\varepsilon = ABC : \vec{u}^T \vec{x} = 0 \Leftrightarrow \vec{x}^T \vec{u} = 0$  mit  $\vec{u} \in \mathbb{R}^4 \setminus \{0\}$

$$\left. \begin{array}{l} A \in \varepsilon \Leftrightarrow \vec{a}^T \vec{u} = 0 \\ B \in \varepsilon \Leftrightarrow \vec{b}^T \vec{u} = 0 \\ C \in \varepsilon \Leftrightarrow \vec{c}^T \vec{u} = 0 \end{array} \right\} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \vec{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & -2 & 2 & 0 \end{pmatrix} \vec{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 6 & 2 \end{pmatrix} \vec{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \vec{u} = \lambda \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}, \lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$$

homogenisierender Faktor

b)  $Z \notin \varepsilon \Leftrightarrow \vec{u}^T \vec{z} \neq 0 \Leftrightarrow (1 \ 1 \ 1 \ -3) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} = 3 \neq 0$  ✓

c) Nach T20:  $\vec{y} = H\vec{x}$  mit:

$$H = (\vec{u}^T \vec{z}) \cdot E - (\vec{z} \vec{u}^T) = 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} (1 \ 1 \ 1 \ -3)$$

aus b)

$$= \begin{pmatrix} 3 & & & \\ & 3 & & \\ & & 3 & \\ & & & 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & -3 \\ 2 & 2 & 2 & -6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \underline{\underline{\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 3 \\ -2 & -2 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}}}$$

d)  $\vec{y} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 3 \\ -2 & -2 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \underline{\underline{\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}}}$

Probe:  $H\vec{a} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 3 \\ -2 & -2 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} = 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow$  Bild von  $A$  ist  $A'$

homogenisierender Faktor

$Z = \text{Fernpunkt} \Rightarrow \text{Zentralproj. ist Parallelproj. in Richtung } (0, 1, 2, 0)^T$

H17a)  $h: xy = \frac{1}{2}; x = \frac{x_1}{x_0}, y = \frac{x_2}{x_0} \Rightarrow h: \frac{x_1}{x_0} \cdot \frac{x_2}{x_0} = \frac{1}{2} \quad | \cdot 2x_0^2$

$\Rightarrow h: x_0^2 - 2x_1x_2 = 0$

(Kezelschnittgleichung in  $\mathbb{P}^2$ )

$\vec{x}^T \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \vec{x} = 0$   
 $= A$  mit  $A^T = A$ .

b) Ferngerade  $x_0 = 0 \cap h \Leftrightarrow -x_1x_2 = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = 0 \wedge x_1 \neq 0 \\ \text{oder} \\ x_1 = 0 \wedge x_2 \neq 0 \end{cases}$

$\Rightarrow \vec{h}_1 = \lambda \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  und  $\vec{h}_2 = \lambda \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} H_1(0, 1, 0) \\ H_2(0, 0, 1) \end{cases}$  ( $x_1, x_2, x_3 \neq (0, 0, 0)$ )  
bis auf  $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$

Dies sind die Fernpunkte der x- bzw y-Achse der eukl. Ebene

c) Nach T20 b) gilt im Fall  $\det(A) = -1 \neq 0$  für die

Tzte  $g_1$  in  $H_1(\vec{h}_1)$ :  $\vec{h}_1^T A \vec{x} = 0 \Leftrightarrow (0 \ 1 \ 0) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$   
 $\Leftrightarrow (0 \ 1 \ 0) \begin{pmatrix} x_0 \\ -x_2 \\ -x_1 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow -x_2 = 0 \Leftrightarrow \underline{x_2 = 0}$

Tzte  $g_2$  in  $H_2(\vec{h}_2)$ :  $\vec{h}_2^T A \vec{x} = 0 \Leftrightarrow (0 \ 0 \ 1) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$   
 $\Leftrightarrow (0 \ 0 \ 1) \begin{pmatrix} x_0 \\ -x_2 \\ -x_1 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow -x_1 = 0 \Leftrightarrow \underline{x_1 = 0}$

Übergang zu eukl. Koordinaten  $x_1 = x \cdot x_0, x_2 = y \cdot x_0$  mit  $x_0 = 1$  o.E.  
 liefert  $g_1: y = 0$  (x-Achse) und  $g_2: x = 0$  (y-Achse)

Bemerkung: Allgemein gilt: Die Asymptoten einer Hyperbel sind die Tangenten der Hyperbel in den Fernpunkten der Hyperbel.

Dieser Satz lässt sich unter Nutzung homogener Koordinaten ganz ohne Grenzbetrachtungen begründen, bei denen Koordinaten gegen  $\infty$  gehen.

$$H18. \quad h: 4x_0^2 - x_1^2 + x_2^2 = 0 \Leftrightarrow \vec{x}^T \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \vec{x} = 0$$

$$\vec{p} = \begin{pmatrix} \sqrt{3} \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad \vec{q} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix}$$

= A mit  $A^T = A$ ,  $\det A = -4 \neq 0$   
 Koord. einsetzen.

$$a) \quad P(\vec{p}) \in h \Leftrightarrow \vec{p}^T A \vec{p} = 0 \Leftrightarrow 4(\sqrt{3})^2 - (4)^2 + (2)^2 = 12 - 16 + 4 = 0 \quad \checkmark$$

$$\begin{aligned} \text{Typ } t_p \text{ in } P(\vec{p}): \quad \vec{p}^T A \vec{x} &= (\sqrt{3} \ 4 \ 2) \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \\ &= \underline{4\sqrt{3}x_0 - 4x_1 + 2x_2 = 0} \quad \text{oder Vielfacher davon} \end{aligned}$$

b) Typen durch Q? gesucht  $B(\vec{b}) \in h$  mit  $Q(\vec{q}) \in t_B$

$$\Leftrightarrow \underbrace{\vec{b}^T A \vec{b} = 0}_{(1)} \wedge \underbrace{\vec{b}^T A \vec{q} = 0}_{(2)}, \quad \vec{b} \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$$

$$(1) \quad \vec{b}^T A \vec{b} = 0 \Leftrightarrow 4b_0^2 - b_1^2 + b_2^2 = 0$$

$$(2) \quad \vec{b}^T A \vec{q} = 0 \Leftrightarrow 4b_0 \cdot 1 - b_1 \cdot 2 + b_2 \cdot 6 = 0$$

(2)  $\Rightarrow$  (2')  $b_1 = 2b_0 + 3b_2$  in (1) eingesetzt liefert

$$\Rightarrow 4b_0^2 - (4b_0^2 + 12b_0b_2 + 9b_2^2) + b_2^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow 12b_0b_2 + 8b_2^2 = 0 \Leftrightarrow b_2(3b_0 + 2b_2) = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} b_2 = 0 \quad \wedge \quad b_1 = 2b_0 \Rightarrow \vec{b}_1 = b_0 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad b_0 \in \mathbb{R} \setminus \{0\} \\ \text{oder} \quad \text{wegen (2')} \quad b_0 \text{ homogenisierender Faktor} \\ b_2 = -\frac{3}{2}b_0 \quad \wedge \quad b_1 = -\frac{5}{2}b_0 \Rightarrow \vec{b}_2 = \frac{b_0}{2} \begin{pmatrix} 2 \\ -5 \\ -3 \end{pmatrix}, \quad b_0 \in \mathbb{R} \setminus \{0\} \end{cases}$$

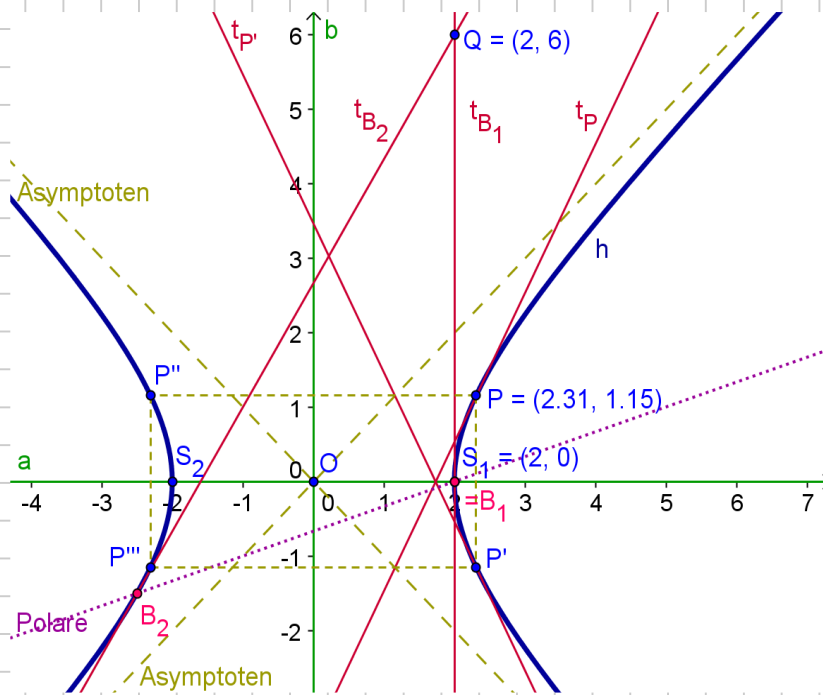
$$\text{Typ } t_{B_1} \text{ in } B_1(\vec{b}_1): \quad \vec{b}_1^T A \vec{x} = (1 \ 2 \ 0) \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \underline{x_0 - 2x_1 = 0}$$

$$\text{Typ } t_{B_2} \text{ in } B_2(\vec{b}_2): \quad \vec{b}_2^T A \vec{x} = (2 \ -5 \ -3) \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \underline{8x_0 + 5x_1 - 3x_2 = 0}$$

Anmerkung: Die Gleichung (2)  $\vec{q}^T A \vec{x} = 0$  stellt stets eine Gerade dar, welche die gesuchten Berührungspunkte  $B_1, B_2$  enthält. Man bezeichnet diese Gerade als Polare zu Q bezgl. des Kegelschnittes  $h: \vec{x}^T A \vec{x} = 0$ .

Übergang zu euklidischen Koordinaten:  $x_1 = x \cdot x_0$ ,  $x_2 = y \cdot x_0$   
 o.E. mit  $x_0 = 1$  bzw. wähle homogenisierenden Faktor 10, dass die 0-te homogene Koordinate = 1 ist. D.h. Euklidische Sicht:

$h: x^2 - y^2 = 4$ ;  $P = (\frac{4}{\sqrt{3}}, \frac{2}{\sqrt{3}})$ ;  $Q = (2, 6)$ ;  $B_1 = (2, 0)$ ,  $B_2 = (-\frac{5}{2}, \frac{3}{2})$   
 $t_P: 2x - y = 2\sqrt{3}$ ;  $t_{B_1}: x = 2$ ;  $t_{B_2}: 5x - 3y = -8$



Asymptoten

$y = \pm x$  \*)

Symmetrie

$S_1 = (2, 0) \in h$  bzw.

Kegelschnitt

h durch 5 Pkte;

$P, P', P'', P''', S_1$

\*) Die Hyperbel ist punktsymmetrisch zu ihrem Mittelpunkt O.

Domit erhält man ihre Asymptoten auch als Tangen aus O

an die Hyperbel. D.h. deren Berührungspunkte  $H_1, H_2$  auf der

Polaren zu  $(1, 0, 0)$ :  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}^T A \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_0 = 0$ , d.h. auf der Ferngeraden

$\Leftrightarrow -x_1^2 + x_2^2 = 0 \Leftrightarrow x_1 = \pm x_2 \Leftrightarrow H_1(0, 1, 1) \wedge H_2(0, 1, -1)$

$\Rightarrow OH_{1,2}: x_2 = \pm x_1 \Rightarrow y = \pm x$

Übergang zur euklidischen Ebene