

Letztes Mal:

(oder hermitesche)

Jede symmetrische  $n \times n$  Matrix

- ist diagonalisierbar
- hat nur reelle Eigenwerte
- hat ONB aus Eigenvektoren

Symmetrisch  
oder Hermitesch

$$A = T D T^{-1}$$

$$\begin{pmatrix} | & & & | \\ v_1 & \dots & & v_n \\ | & & & | \end{pmatrix}$$

ONB aus Eigenvek.

Diagonalmatrix

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \dots & & \\ & & \lambda_n & \end{pmatrix}$$

### 3.5 Quadratische Formen, Kegelschnitte & Quadriken

Einheitskreise zu einem Skalarprodukt norm:

Sei  $A = A^T$  Die Menge  $Q_A = \{v \in \mathbb{R}^n \mid v^T A v = 1\}$   
ist Lösungsmenge einer quadratischen Gleichung.

Man nennt eine solche Lösungsmenge eine „Quadrik“  
(verallgemeinerten Kegelschnitt, später mehr davon)

Bsp im  $\mathbb{R}^2$

$$\begin{pmatrix} x & y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 2x^2 + 1 \cdot xy + 1 \cdot xy + 1 \cdot y^2 \\ = 2x^2 + 2xy + y^2 = 1$$

Eigenwerte / Eigenvektoren

$$\det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 1 \\ 1 & 1-\lambda \end{pmatrix} = \lambda^2 - 3\lambda + 1$$

$$\lambda_{1/2} = \frac{3}{2} \pm \sqrt{\frac{9}{4} - 1} \dots$$

Man nennt  $q: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  eine quadratische Form  
 $v \rightarrow v^T Q v$   
 $Q$  ist beliebige Matrix

Bem: jede quadratische Form ist äquivalent zu einer quadratischen Form mit symmetrischer Matrix

Bew:  

$$v^T Q v = v^T \left( \frac{Q + Q^T}{2} \right) v$$

Bsp  $(x, y) \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$   
 $= 2x^2 + 1 \cdot y^2 + (2+0)xy$   
 $= (x, y) \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

Kegelschnitte: Lösungsmenge eines

quadratischen Polynoms in  $x, y$

$$\left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid ax^2 + bxy + cy^2 + dx + ey + f = 0 \right\}$$

Quadriken: Lösungsmenge eines quadratischen Polynoms in  $n$ -Variablen im  $\mathbb{R}^n$

Im Allgemeinen  $\binom{n+2}{2}$  Parameter.

Kegel-schnitte / Quadriken  $\Leftrightarrow$  Quadratische Formen

$$\underbrace{ax^2 + bxy + cy^2}_{\text{quadratischer Anteil}} + \underbrace{dx + ey}_{\text{linearer Anteil}} + \underbrace{f}_{\text{konstanter Term}} = 0$$

$$(x, y) \begin{pmatrix} a & b/2 \\ b/2 & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} d \\ e \end{pmatrix} \right\rangle + f = 0$$

quadratischer Anteil      linearer Anteil      konstanter Term

Allgemeine Quadriken:

$$Q_{A, l, C} = \left\{ v \in \mathbb{R}^n \mid v^T \underset{\substack{\uparrow \\ \text{Symmetrische} \\ \text{Matrix}}}{A} v + \langle v, l \rangle = C \right\}$$

Zunächst Spezialfälle  $l = \emptyset$

$$v^T A v = C$$

Satz Sei  $Q_{A, l, C}$  eine nicht leere Quadrik  
der nicht komplett in einer Hyperebene liegt  
gleichwertig (i)  $l = \emptyset$

(ii)  $Q_{A, l, C}$  ist Zentralsymmetrisch  
bezüglich des Nullpunktes.

Bew (i)  $\Rightarrow$  (ii)

Sei  $v \in Q_{A, l, C}$  also mit  $l = \emptyset$

$$v^T A v = C \Rightarrow (-v)^T A (-v) = v^T A v = C \Rightarrow -v \in Q_{A, l, C}$$

$\neg$ (i)  $\Rightarrow$   $\neg$ (ii) Sei  $l \neq \emptyset$  da  $Q_{A, l, C}$  nicht in Hyperebene

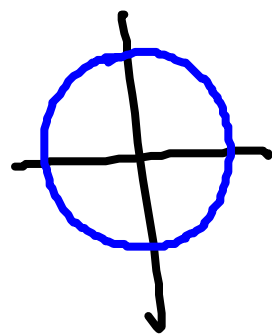
$\exists v \in Q_{A, l, C}$  mit  $\langle v, l \rangle \neq 0$

$$(-v)^T A (-v) + \langle -v, l \rangle - C = -2 \langle v, l \rangle \neq 0 \Rightarrow -v \notin Q_{A, l, C}$$

Betrachte  $v^T A v = 1$   
 (oder  $v^T A v = 0$ )

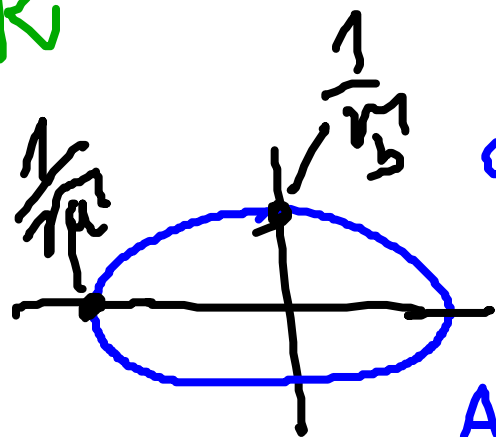
sind in Wesentlichen  
 die Zentren symmetrischer  
 Quadrate um Nullpunkt

Beispiele im  $\mathbb{R}^2$



$$A = \begin{pmatrix} 1 & \\ & 1 \end{pmatrix}$$

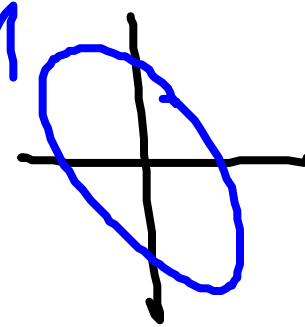
$$x^2 + y^2 = 1$$



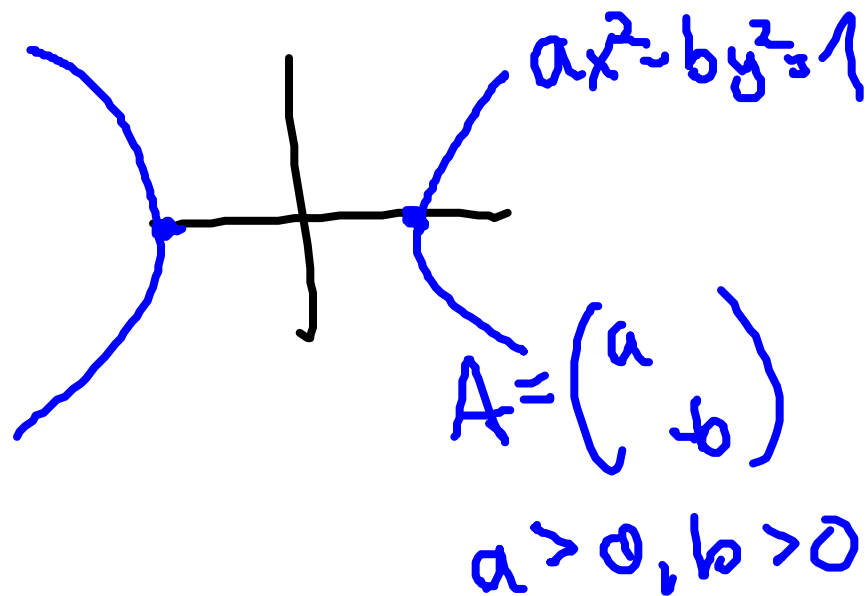
$$A = \begin{pmatrix} a & \\ & b \end{pmatrix}$$

$$a > 0, b > 0$$

$$ax^2 + by^2 = 1$$



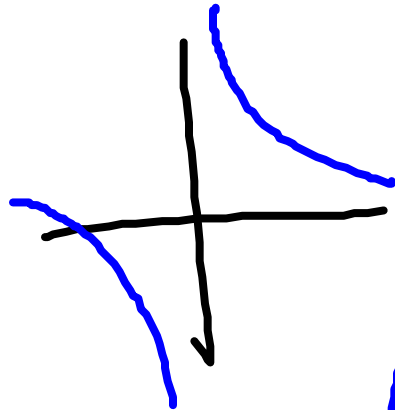
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$



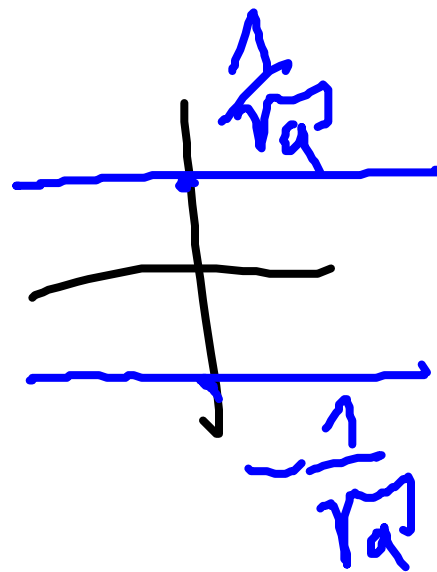
$$A = \begin{pmatrix} a & \\ & b \end{pmatrix}$$

$$a > 0, b > 0$$

$$ax^2 - by^2 = 1$$



$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$



$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & a \end{pmatrix}$$

$$a > 0$$

$$ay^2 = 1$$

Satz Sei  $Q_{A,c} = \{v \mid v^T A v = c\}$  eine Quadrik  
 Dann ist  $Q_{A,c}$  bis auf Drehung (SO(n)-Operation)  
 äquivalent zu einer Quadrik ohne gemischte Terme

Bew  $A$  ist symmetrisch  $\Rightarrow A = T^{-1} D T$   $\in$  SO(n)  
 Diagonal also  $T^{-1} = T^T$

$$Q_{A,c} = \{v \mid \underbrace{v^T T^T}_{(Tv)^T} D \underbrace{T v}_{(Tv)} = c\}$$

an  $T$  gedrehte Vektor  $v$

$Q_{D,c} = \{v \mid v^T D v = c\}$  ist gedrehte Quadrik

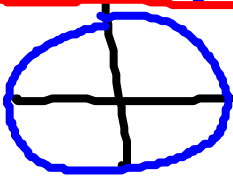
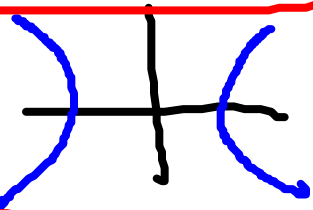
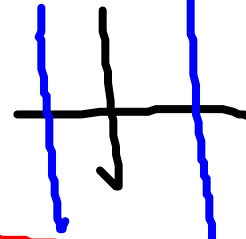

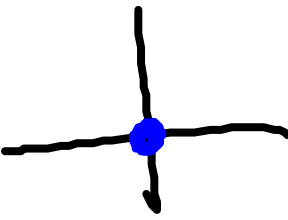
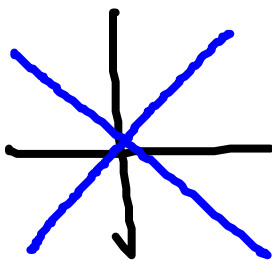
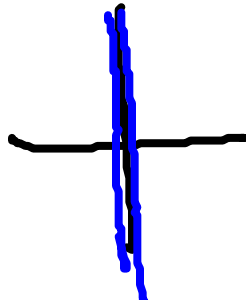
Bem Diagonalelemente sind die Eigenwerte von  $A$

Typen von Zentralsymmetrischen Quadratischen

Wir betrachten  $Q_{A,c} = \{v \mid v^T A v = c\}$  obdA  $c=1$   
oder  $c=0$

Bem: Damit  $Q_{A,c}$  nicht leer muss entweder  $c=0$  sein  
oder mindestens ein Eigenwert nicht-negativ sein

$\mathbb{R}^2$  Es sei  $a > 0$ , und  $b > 0$

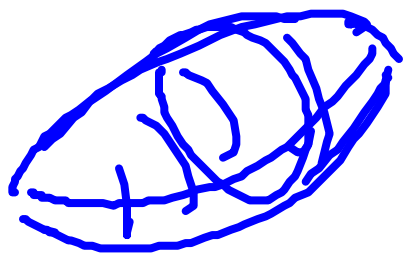
	Fall 1	Fall 2	Fall 3	Fall 4
I $c=1$	$\begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}$ 	$\begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & -b \end{pmatrix}$ 	$\begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ 	$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ 
II $c=0$				$\mathbb{R}^2$



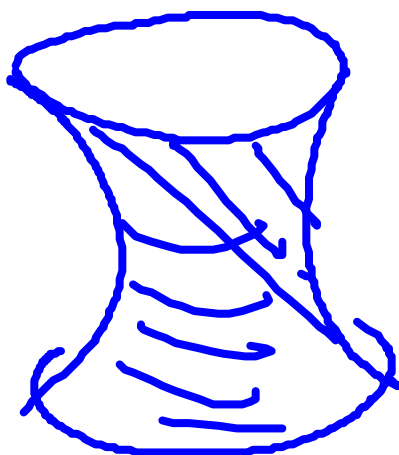
$\lim \mathbb{R}^3$  (nach Rotation verschwinden die gemischten Terme) Es sei  $a > 0, b > 0, c > 0$

I  $C=1$

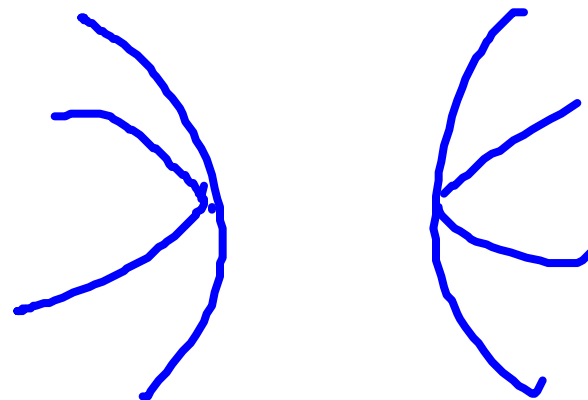
$$\begin{pmatrix} a & & \\ & b & \\ & & c \end{pmatrix}$$



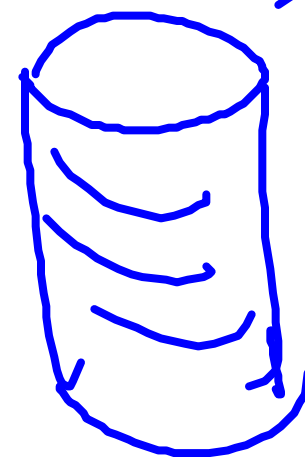
$$\begin{pmatrix} a & & \\ & b & \\ & & -c \end{pmatrix}$$



$$\begin{pmatrix} a & & \\ & -b & \\ & & -c \end{pmatrix}$$



$$\begin{pmatrix} a & & \\ & b & \\ & & 0 \end{pmatrix}$$



$$\begin{pmatrix} a & & \\ & -b & \\ & & 0 \end{pmatrix}$$


$$\begin{pmatrix} -a & & \\ & -b & \\ & & 0 \end{pmatrix}$$


$$\begin{pmatrix} a & & \\ & 0 & \\ & & 0 \end{pmatrix}$$


$\mathbb{H} \subset \mathbb{C} \subset \mathbb{O}$

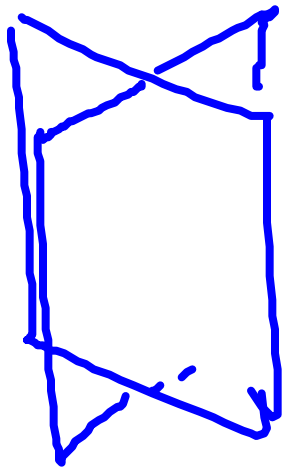
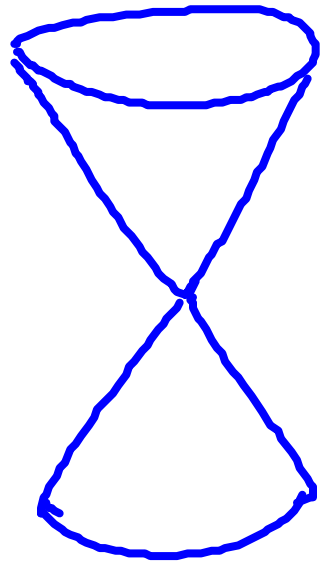
$$\begin{pmatrix} a & & \\ & b & \\ & & c \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a & & \\ & b & \\ & & -c \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a & & \\ & b & \\ & & 0 \end{pmatrix}$$

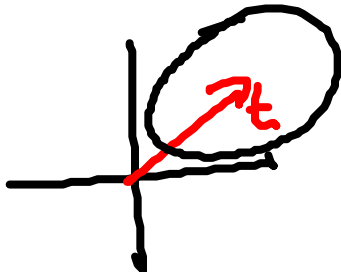
$$\begin{pmatrix} a & -b & \\ & & 0 \end{pmatrix}$$

•



Was macht  $l$  in  $v^T A v + \langle v, l \rangle - C = 0$

Sei  $Q_{A,C} = \{v \mid v^T A v = C\}$  

Betrachte: Um  $t$  verschobene Quadrik 

$$(v-t)^T A (v-t) = C$$

$$\Leftrightarrow v^T A v - v^T A t - t^T A v + t^T A t = C$$

$$\Leftrightarrow v^T A v - \langle v, A t \rangle - \langle A t, v \rangle = C - t^T A t$$

$$\Leftrightarrow v^T A v + \langle v, l \rangle = C'$$

$$l = -2A t$$

$$C' = C - t^T A t$$

Also: jede verschobene zentralsymmetrische Quadrik führt zu  $l \neq 0$

Frage: Kann ich jede Quadrik so darstellen?